

Merci d'avoir acheté le contrôleur de moteur électronique sans balais Volta G2 (ci-après dénommé "ÉCHAP"). Veuillez lire attentivement les instructions de sécurité avant d'utiliser le produit. Fabricant n'a aucun contrôle sur la façon dont vous l'utilisez, l'installez et l'entretenez. Il ne porte donc pas aucune responsabilité pour les dommages causés par l'utilisation du produit.

Avertissements importants

Faites toujours attention à la sécurité lors de l'utilisation du produit.

Un moteur électrique connecté en combinaison avec une batterie et/ou un contrôleur peut déclencher et causer de graves dommages et doit donc toujours être utilisé avec soin et respect.

Nous vous recommandons de toujours retirer l'hélice lorsque vous travaillez sur un modèle équipé d'une source d'alimentation.

Lorsque vous pilotez des modèles RC, obéissez et respectez toutes les lois et réglementations locales concernant le vol.

avec des modèles.

Ne survolez jamais les autres ou à proximité de groupes de personnes.

Principales caractéristiques du contrôleur

1. Il utilise des transistors MOSFET puissants de nouvelle génération avec une faible empreinte thermique, une haute limitation du courant et de la fiabilité.
2. Il est équipé en standard d'un microprocesseur 32 bits hautes performances. Une informatique plus puissante capacités et une vitesse de traitement plus élevée.
3. Accélération et décélération extrêmement douces sur toute la plage de puissance.
4. Efficacité de fonctionnement plus élevée et plus grande économie d'énergie.
5. Tension de sortie SBEC réglable, 5 V/6 V. (40A/50A/60A/80A/100A ont un SBEC réglable).
6. Plusieurs protocoles de protection : démarrage, surchauffe, déconnexion basse tension, perte de signal, perte de phase etc.
7. Prend en charge une large gamme de moteurs à grande vitesse que l'on trouve couramment sur les modèles actuels. marché.
8. Entièrement programmable via l'application mobile ZTW en option ou la carte de programmation Écran LCD ZTW.

Caractéristiques

| Taper | Actuel constante/pic (ET) | # Poids des cellules LiPo (g) BEC | | dimension (mm) deux | par utilisateur programme. |
|---------------------|---------------------------|-----------------------------------|-------------|---------------------|----------------------------|
| Volta 20A G2 20/30 | | 2-4 | 25 5,5V/4A | 60.25.10 | Oui |
| Volta 30A G2 30/40 | | 2-4 | 25 5,5V/4A | 60.25.10 | Oui |
| Volta 40A G2 40/55 | | 2-4 | 37 5V-6V/4A | 68.25.10 | Oui |
| Volta 50A G2 50/65 | | 2-4 | 37 5V-6V/4A | 68.25.10 | Oui |
| Volta 60A G2 60/80 | | 2-6 | 50 5V-6V/8A | 70.37.10 | Oui |
| Volta 80A G2 80/100 | | 2-6 | 75 5V-6V/8A | 90.37.10 | Oui |

Connexion du régulateur au moteur

Le régulateur de vitesse peut être connecté au moteur directement par soudure ou à l'aide de connecteurs de haute qualité. Toujours utiliser des connecteurs neufs, qui doivent être soigneusement soudés aux câbles et isolés par thermorétraction tuyau.

- Soudez le contrôleur aux fils du moteur.

- Soudez les connecteurs appropriés aux fils de la batterie.
- Isolez tous les connecteurs soudés avec des gaines thermorétractables.
- Branchez le connecteur du régulateur dans le canal de gaz du récepteur.
- Les fils rouge et noir du régulateur se connectent aux fils rouge et noir de la batterie.

Étalonnage de la cuisinière à gaz

Attention! Cette opération doit être effectuée avant la première utilisation du contrôleur.

1. Allumez l'émetteur et déplacez le levier en position « plein gaz ».
2. Vous connectez la batterie au régulateur
3. Le moteur émet deux bips et vous (dans les 3 secondes) déplacez l'accélérateur en position "bas".
4. Le moteur émettra une série de sons en fonction du nombre de cellules Li.
5. Le moteur émettra deux bips et tout est prêt à l'emploi.

Procédure de démarrage normale

1. Allumez l'émetteur et déplacez le levier en position « rétractée ».
2. Vous connectez la batterie au contrôleur
3. Le moteur émet une série de sons en fonction du nombre de cellules Li
4. Le moteur bipes deux fois et tout est prêt à l'emploi

Paramètres réglables

(les valeurs imprimées en gras sont par défaut, c'est à dire de base en usine)

1. Fonction SMR : ARRÊT/MARCHE

Cette fonction assure le sens de rotation du moteur.

Le réglage d'usine par défaut est OFF, le fil de signal à broche unique est complètement inutilisé pour le moment.

Si vous devez l'allumer, utilisez l'application téléphonique ou l'émetteur pour le programmer sur « ON », branchez le fil de signal à 3 broches dans le canal de l'accélérateur et branchez le fil de signal à 1 broche dans n'importe quel canal du récepteur. contrôlez ensuite ce canal avec l'interrupteur à deux positions de l'émetteur.

La fonction SMR est désormais activée, en actionnant l'interrupteur 2 positions de l'émetteur vous pouvez changer le sens de rotation du moteur.

Attention : Cette fonction ne peut être efficace que lorsque la manette des gaz est inférieure à 50 % et est généralement utilisée pour freiner rapidement le modèle - par exemple lors d'un atterrissage sur une piste courte.

2. Type de frein : Arrêt / Doux / Moyen / Dur
3. Synchronisation : Auto/Faible/Moyen/Élevé (5°/15°/25°)
4. Rotation du moteur : CW/CCW (dans le sens horaire/antihoraire)

5. Fonction SR : FONCTION : ON/ OFF

Grâce à la fonction de rectification synchrone, l'ESC a un rendement plus élevé et est plus économe en énergie. Au freinage, il restitue une partie de l'énergie au groupe motopropulseur

6. Nombre de cellules Li : Auto/2S/3S/

- 4S/5S/6S
7. Seuil de coupure basse tension : OFF/NIMH50%/NIMH60%/3.0V/ Exemple 3,2 V/3,4 V/3,6

V : lors de l'utilisation de 3 piles au lithium et du réglage de 3,0 V comme valeur de coupure basse tension, le seuil de protection basse tension est : $3 \times 3,0 = 9,0$ V.

8. Type d'arrêt basse tension : Réduction de puissance /arrêt

Réduction de puissance : Lorsque la tension chute jusqu'au seuil de protection basse tension défini, l'ESC réduira la puissance à 70 %.

Mise hors tension : le moteur s'arrête lorsque la tension de la cellule est inférieure à la valeur définie

de 9. Les contrôleurs 40 A, 50, 60, 80 ont une tension réglable SBEC 5 V/6 V, le réglage par défaut est de 5,0 V.

- 10 : Accélération : normale/lente

Entrez en mode programmation

1. Allumez l'émetteur, réglez l'accélérateur en position haute.
2. Connectez la batterie au contrôleur.
3. Attendez 2 secondes, le moteur émettra une tonalité spéciale « bip-bip-bip ».
4. Attendez encore 3 secondes, le moteur émettra une tonalité spéciale comme "123", ce qui signifie qu'il a été démarré. mode programmation.

Procédure de programmation

Après être entré dans le mode de programmation, vous entendrez les tonalités suivantes dans une boucle de 11 :

| | |
|------------------------|-------------------------------------|
| 1. bip (.) | Fonction SMR |
| 2. bip-bip | frein |
| 3. bip-bip-bip | Horaire |
| 4. bip-bip-bip-bip | sens de rotation |
| 5. piiiiiiip (_) | Fonction SR |
| 6. bip bip | nombre d'articles |
| 7. bip bip bip | tension de coupure |
| 8. bip bip-bip-bip | limitation des performances / arrêt |
| 9. bip bip-bip-bip-bip | Tension BEC |
| 10. p..... | accélération |
| 11. piiiip piiiip pip | définition des valeurs par défaut |

Déplacer l'accélérateur vers le bas dans les 2 secondes suivant l'une des tonalités suivantes produira ce message. élément sélectionné. Après avoir sélectionné un élément programmable, vous entendrez quelques notes en boucle telles que les répertoriés ci-dessous pour chaque élément programmable. Ajustez la valeur correspondant à la tonalité en la déplaçant accélérez lorsque vous entendez la bonne tonalité. Ensuite, le moteur émet une tonalité spéciale comme « 123 » et la valeur est définie et enregistrée.

Par exemple : Si vous souhaitez faire tourner le moteur lorsque vous entendez quatre "bips" courts, en déplaçant l'accélérateur en position basse dans les 2 secondes, vous entrez dans le menu de rotation du moteur. Un court un « bip » signifie le sens avant (CW), deux courts « bips » signifient le sens inverse (CCW). Si pour régler la direction inverse (CCW), déplacez l'accélérateur en position haute lorsque vous entendez deux des « bips » courts, vous entendrez alors une tonalité de confirmation spéciale comme « 123 » qui signifie que « CCW » est défini et enregistré.

Si vous maintenez la manette des gaz en position haute, vous reviendrez au mode de programmation et pourrez en sélectionner un autre. articles; ou en déplaçant le levier vers le bas dans les 2 secondes directement en mode programmation tu quittes.

Tableau de programmation (_ . signifie ton long et court, les valeurs imprimées en gras sont par défaut) :

| | | | | | | | |
|-----------------------------|-----------|----------|-----------|----------|---|-----|------|
| tons : | . | .. | ... | | _ | _ . | _ .. |
| SMR éteint | | sur | | | | | |
| frein | désactivé | doux | moyen | dur | | | |
| synchronisation automatique | | basse 5° | moyen 10° | haut 15° | | | |

| | | | | | | | |
|------------------------------------|---------------------|---------------------------|---|---|-------|-------|-------|
| rotation | CW | CCW | | | | | |
| SR fce | sur | désactivé | | | | | |
| Li articles voiture | | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | |
| seuil limites | désactivé | NIMH 50 % NIMH 60 % 3,0 V | | | 3,2 V | 3,4 V | 3,6 V |
| chemin limites | limites performance | fermer | | | | | |
| BEC par ex. 5V | | 6V | | | | | |
| accélération normale lente | | | | | | | |
| Paramètres ceux par défaut valeurs | | | | | | | |

Fonctions de protection

1. Protection de démarrage : si le moteur ne démarre pas normalement dans les 2 secondes après avoir appuyé sur l'accélérateur, L'ESC déconnecte la puissance de sortie et l'étalonnage de l'accélérateur doit être refait, puis l'ESC peut être redémarré.
Causes possibles : déconnexion ou mauvaise connexion entre l'ESC et le moteur, l'hélice ou le moteur sont bloqué par d'autres objets, la boîte de vitesses est endommagée, etc.
2. Protection contre la surchauffe : si la température de l'ESC dépasse environ 110 °C, l'ESC réduira automatiquement la puissance. l'alimentation pour des raisons de protection, mais ne coupe pas complètement l'alimentation, la réduit à un maximum de 70 % de la pleine puissance, pour assurer une puissance moteur suffisante pour éviter un accident.
3. Protection contre la perte du signal d'accélérateur : ESC réduira la puissance de sortie si le signal est perdu. accélérateur pendant 1 seconde. Coupe la puissance du moteur si le signal de l'accélérateur est perdu pendant plus de 2 secondes. Si le signal des gaz est rétabli pendant la panne de courant, le contrôleur reprend immédiatement le contrôle des gaz. ET L'ESC réduira la puissance de sortie progressivement, plutôt que de la couper immédiatement, de sorte que le pilote dispose d'un certain il est temps de sauver l'avion en toute sécurité.
4. protection contre les surcharges : l'ESC coupe automatiquement l'alimentation ou redémarre lorsque la charge est soudaine va augmenter fortement. Une raison possible est le blocage du moteur.

Problèmes possibles

1. Le moteur émet un bip pour le nombre de cellules mais ne démarre pas : peut-être que la trajectoire de l'accélérateur n'est pas calibrée, veuillez effectuer l'étalonnage.
2. Le moteur ne démarre pas ou n'émet pas de bruit : mauvais contact, batterie déchargée, mauvaise polarité, mauvais connexion du contrôleur au récepteur (polarité du connecteur servo). Vérifier.
3. Le moteur ne fonctionne pas mais les servos fonctionnent : mauvais contact entre ESC et moteur, moteur grillé, tension batterie hors de portée, manette des gaz pas en position rétractée. Vérifier.
4. Le moteur émet un bip continu après la mise en marche : la manette des gaz n'est pas en position « tirée ». Tirez sur l'accélérateur.
5. Le moteur tourne du côté opposé : échangez deux câbles entre le contrôleur et le moteur.

Nous vous souhaitons beaucoup de plaisir à voler avec le contrôleur Volta G2.