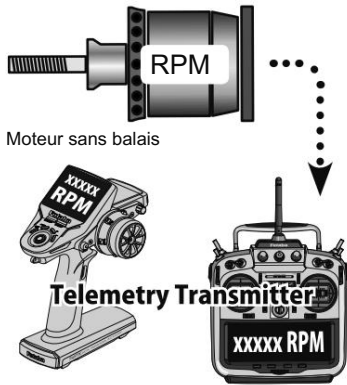


Futaba 1M23N26727
 Capteur RPM de télémétrie
 (Type sans balais)
SBS-01RB
 Manuel d'instructions



Le RPM d'un moteur brushless peut être visualisé sur votre émetteur sans retirer l'aimant du moteur en utilisant uniquement une connexion de câblage (la soudure est nécessaire).

•Le SBS-01RB peut être utilisé avec les émetteurs et récepteurs de télémétrie Futaba et entraîner des moteurs sans balais.

Merci d'avoir acheté le capteur de régime moteur sans balais SBS-01RB de Futaba. En combinant le SBS-01RB avec un récepteur de télémétrie, le RPM d'un moteur brushless monté dans un modèle peut être transmis du récepteur à l'émetteur. Vous pouvez surveiller le RPM du modèle

Manuel soigneusement pour maximiser votre plaisir et assurer une bonne performance de détection. Nous vous encourageons également à conserver le manuel pour référence future.

Utilisation : Capteur RPM moteur Brushless
 Longueur : 475mm (18.7")
 Poids : 3,8 g (0,134 oz)
 Tension : DC3.7 7.4V Gamme :
 360 300,000RPM

Indicateur LED

Vert	Fonctionnement normal
Rouge	Aucune réception de signal
Vert rouge	Lors de la configuration de la fente
Vert rouge Clignotement alterné	Erreur irrécupérable

AVERTISSEMENT

! Pour utiliser le capteur SBS-01RB, connectez-le au port S.BUS2 du Récepteurs compatibles avec la télémétrie Futaba.

s'il est connecté à un port S.BUS ou à d'autres ports de canal.

! N'utilisez pas le SBS - 01RB avec autre chose qu'un modèle R/C électrique.

! Assurez-vous que l'unité est montée dans une zone qui éliminera l'exposition au carburant, à l'eau et aux vibrations.

des précautions appropriées sont recommandées pour prolonger la durée de vie et augmenter les performances du SBS-01RB.

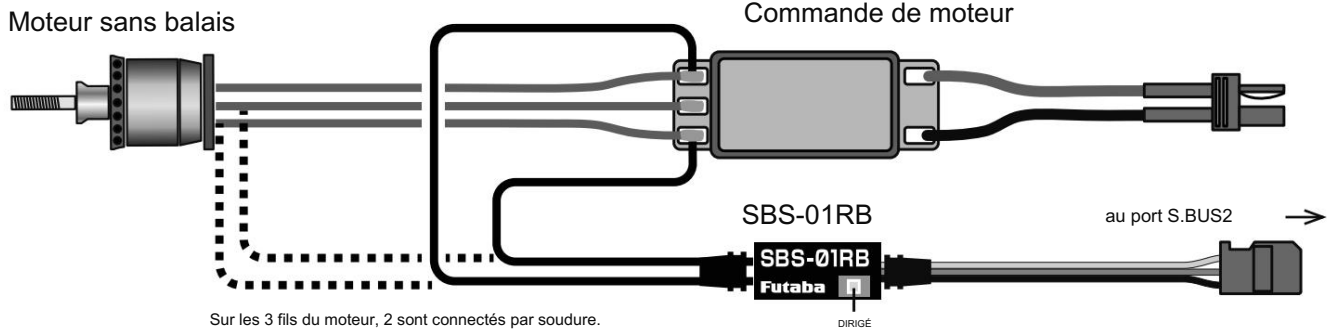
! Pour vous assurer que le SBS-01RB fonctionne comme vous le souhaitez, veuillez tester en conséquence.

! Laissez un peu de mou aux câbles du SBS-01RB et fixez-les à un endroit approprié pour éviter tout dommage dû aux vibrations.

Slot Number Setup
 configuration du numéro de logement

Veuillez noter que l'emplacement par défaut approprié pour cet accessoire est le numéro deux. Des informations sur la façon de modifier l'affectation des emplacements sont incluses dans le manuel de l'émetteur.

Câblage



Sur les 3 fils du moteur, 2 sont connectés par soudure. N'importe lequel des 3 fils peut être utilisé.

Nombre de pôles du moteur de rotor

Chaque avion utilise un moteur sans balais a un nombre différent de pôles. Le nombre de pôles du moteur utilisé doit être vérifié par rapport au manuel d'instructions du moteur et saisi à la

écran de configuration RPM de télémétrie du

n'a pas d'élément d'entrée de nombre de pôles, entrez 1/2 la valeur du nombre de pôles au rapport de vitesse.

Pour un moteur 14 pôles → rapport de démultiplication 7,00

*Lorsque vous souhaitez afficher le régime moteur d'un moteur de voiture, réglez le rapport de démultiplication sur 1,00

RPM du rotor d'hélicoptère

Lorsque vous souhaitez afficher le RPM d'un rotor d'hélicoptère ou de l'hélice d'un avion avec son train sorti au lieu du RPM du moteur, effectuez les réglages suivants.

Pour le réglage de l'émetteur, sélectionnez le type d'aimant.

1/2 nombre de pôles × rapport de vitesse = Entrez cette valeur au rapport de vitesse de l'émetteur.

(Exemple)

Pour 14 pôles avec un rapport de démultiplication de 6 7 1/2 nombre de pôles × 6 = 42 Entrez 42,00 au rapport de démultiplication.

*La limite supérieure du rapport de démultiplication du

Veuillez vous renseigner.

