

Contrôleur brushless manuel PULSAR série A

Les contrôleurs disposent des options de configuration suivantes :

1. Frein 2.

Type de

batterie 3. Protection contre les

sous-tensions 4. Réinitialisation d'usine 5.

Synchronisation 6. Démarrage progressif 7.

Mode hélicoptère (mode régulateur)

8. Sens de rotation 9.

Fréquence de

commutation 10. Comportement de coupure en cas de chute de tension

Le contrôleur est connecté au moteur via les trois câbles moteur, soit par soudure professionnelle, soit en fixant des connecteurs dorés. Nous recommandons des fiches dorées de 3,5 mm côté moteur, référence C1599, et des douilles dorées de 3,5 mm côté contrôleur, référence C1600 pour les contrôleurs jusqu'à 40 A. Attention : Les câbles des contrôleurs et des moteurs ne doivent en aucun cas être raccourcis ou rallongés (perte de tout droit à la garantie). La batterie est connectée au câble rouge (+) et noir (-) du contrôleur. Attention : Le contrôleur n'est pas protégé contre l'inversion de polarité. Si la polarité est inversée, le contrôleur grillera immédiatement. Pour la connexion contrôleur-batterie, une connexion à fiche dorée de haute qualité et insensible à la polarité doit être réalisée. Nous recommandons une prise en T sur le contrôleur ou une prise en T sur la batterie, référence C1547. Le câble de signal à trois fils est branché dans la fente appropriée sur le récepteur (voir les instructions de votre télécommande). Les câbles de batterie ne doivent pas dépasser 150 mm de long.

Le contrôleur calibre et enregistre la courbe dite des gaz lors de la première utilisation en fonction de la télécommande que vous utilisez :

ATTENTION : Un démarrage accidentel du moteur peut entraîner des blessures graves, la mort et des dommages importants. Installez fermement le moteur dans le modèle avant de l'utiliser et assurez-vous qu'une hélice en rotation ne peut pas causer de blessures ou de dommages matériels.

1. Allumez l'émetteur et réglez la manette des gaz sur plein gaz 2. Branchez maintenant le moteur et le récepteur dans l'ESC, puis branchez la batterie 3. Attendez environ 2 secondes, le moteur émettra 2 bips, puis déplacez complètement la manette des gaz dans le sens opposé (position neutre). Après un autre bip, la courbe des gaz est calibrée (réglée) et enregistrée. Le contrôleur est maintenant prêt à fonctionner.

Si vous changez l'émetteur de la télécommande, ce processus doit être répété.

L'ESC peut être programmé à l'aide du manche des gaz comme suit. Cependant, il est plus pratique avec la carte de programmation disponible en option, réf. C3057

1. Allumez l'émetteur et réglez le manche des gaz sur plein gaz

2. Connectez la batterie au contrôleur 3. Attendez jusqu'à ce que vous entendiez deux bips courts (. . .) alors le contrôleur est en programmation mode.

4. Si le manche des gaz est en position pleins gaz pendant plus de 5 secondes, le contrôleur lancera la séquence de programmation à partir d'une fonction et de ses paramètres associés (voir tableau ci-dessous).

5. Lorsque le réglage souhaité est atteint, placez les manettes des gaz en position de ralenti.

Le contrôleur émettra alors deux bips, confirmant que l'entrée a été enregistrée.

6. Le contrôleur n'autorise qu'un seul réglage à la fois.

Si vous souhaitez définir plusieurs valeurs, retirez la batterie du contrôleur pendant au moins 5 secondes, puis rebranchez la batterie et répétez la procédure ci-dessus.

Mode Programme / Sons	La fonction de contrôle
Étalonnage au gaz	
(dans les 4 premières secondes)	
. Brème	
* * * * *	Frein activé / désactivé
. Akkutyp	
----	NiCD/NiMH
-----	LiPo
. Unterspannungsschutz	
* ** ** ** *	Faible (2,8 V/50 %)
* ** ** ** *	Moyen (3.0V/60%)
* ** ** ** *	Élevé (3,2 V/65 %)
. Réinitialiser les paramètres d'usine	
----	réinitialiser par défaut
. Temps	
....	Automatique (7° - 30°)
.....	Basse (7° - 22°)
.....	Haut (22° - 30°)
. Softanlauf	
VV VV VV VV	Très doux
VVVV	Démarrage progressif
VVV VVV VVV VVV	Démarrage immédiat
. Helimodus (mode gouverneur)	
* * * * *	RPM désactivé
** ** ** ** **	Hélicoptère niveau 1
*** ** ** ** **	Hélicoptère niveau 2
. Drehrichtung	
WWWWW	En avant en arrière
. Schaltfrequenz	
// // // //	8kHz
\\ \\ \\ \\	16kHz
Comportement à l'arrêt en cas de chute de tension	
— — — — —	performances réduites
— — — — —	Immédiatement éteint

dépannage

Erreur	Cause possible	Solution
Le moteur ne tourne pas, aucun signal sonore Sonne mais les servos fonctionnent correctement après avoir connecté la batterie	L'étalonnage du gaz n'a pas été effectué	Exécutez l'étalonnage du gaz
Le moteur ne tourne pas et aucune tonalité n'est émise après le branchement de la batterie. Les servos ne fonctionnent pas non plus	Connexion mauvaise/manquante entre la batterie et le contrôleur	Vérifiez la connexion (fiche) et réparez si nécessaire Connectez la batterie
	Pas d'électricité	complètement chargée
	Mauvais joints de soudure (joints de soudure à froid)	Souder correctement les connexions des câbles
	Mauvaise polarité (pile)	Vérifier la polarité
	Câble de connexion du contrôleur mal branché au récepteur	Vérifier le câble de connexion du contrôleur et s'il est correctement branché au récepteur Remplacer le
	Règles défectueuses	contrôleur Vérifier la connexion
Le moteur ne tourne pas et aucune tonalité n'est émise après le branchement de la batterie. Les servos fonctionnent correctement après avoir connecté la batterie. Une tonalité d'alarme (bips courts suivis d'une courte pause * * * *) est générée	Mauvais / défectueux Connexion entre le contrôleur et Câble moteur	(fiche) et réparer si nécessaire
	Bobinage du moteur brûlé	Remplacer le moteur
	Mauvaise connexion de soudure (froid soudures)	Souder correctement les connexions des câbles
	La tension de la batterie est en dehors de la plage autorisée zone	Vérifiez la tension de la batterie et connectez une batterie correctement chargée si nécessaire
Le moteur ne tourne pas après avoir connecté le contrôleur. Une tonalité d'alarme avec des bips continus est générée (* * * *)	Le manche des gaz n'est pas dans Position de repos (minimum) avant de brancher la batterie	Mettez le manche des gaz vers le haut inactif (minimum)
Le moteur tourne dans le mauvais sens	Connexion de câble inversée entre le moteur et le contrôleur	Échangez l'un des trois Connexions du régulateur du câble moteur ou utiliser le Fonction de programmation pour le inversion du sens de rotation
Le moteur s'arrête pendant vol	Perte du signal des gaz	Vérifiez les fonctions de votre système de télécommande. Vérifiez la position d'installation du contrôleur et du récepteur ainsi que la position de l'antenne et du câble du récepteur, assurez-vous qu'il n'y a pas d'interférences. Fixez un noyau de ferrite (anneau -) au câble du récepteur pour filtrer les signaux d'interférence.
	En raison de la baisse la tension de la batterie était la Verrouillage de sous-tension activé	Faites atterrir le modèle immédiatement et Changer la batterie
	Mauvaises connexions de câble	Vérifier les connexions des câbles

Ratés moteur Comportement de marche atypique (Secousses) et contrôleur surchauffé	Interférence RF à l'aéroport	Le fonctionnement du contrôleur peut être vulnérable aux interférences à haute fréquence. Débranchez la batterie du contrôleur et redémarrez le contrôleur. Si le problème persiste, vous devez changer d'aéroport
	Mauvaise aération	Changer la position d'installation du contrôleur dans le modèle pour assurer une meilleure ventilation
	Les servos consomment trop de courant et les surchargent alimentation du récepteur (BCE)	Utilisez des servos appropriés qui, ensemble, ne consomment pas plus de courant que l'alimentation du récepteur (BEC) du contrôleur ne peut fournir.
	Mauvais moteur (trop gros) ou Hélice	Montez-en un plus petit Hélice ou une hélice appropriée Moteur

Vous pouvez trouver plus de contrôleurs, moteurs et accessoires PULSAR sur

www.pulsar-brushless.com