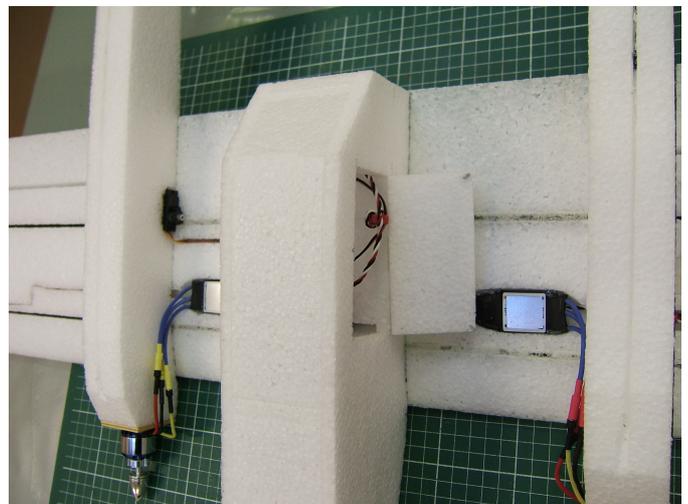
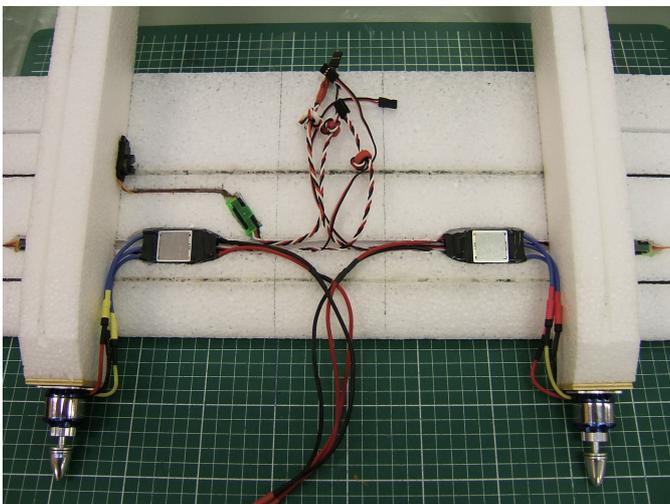


NOTICE DE MONTAGE DU BIFIM

(suite et fin)

5°) Assemblage final avec la cabine

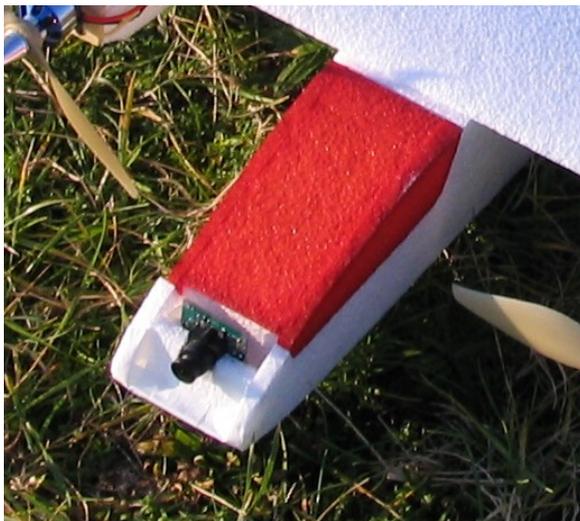
Il est maintenant temps de coller la cabine ! Avant tout, il faut passer les fils dans dans l'encoche centrale de l'aile puis la cabine. Quand tout se monte à blanc sans coincer, vous pouvez coller à la **cyano épaisse** ou à **l'époxy**.



La décoration : chacun fait comme il veut. On peut faire simple (bouts d'ailes, bulle) ce qui suffit pour voler à vue et retrouver la bête en cas d'atterrissage lointain dans la pampa. On peut aussi intégralement peindre son avion (à faire avant assemblage c'est plus facile) à condition de ne pas faire trop lourd.



Si vous décidez d'installer une caméra à bord, voici quelques exemples de montage :

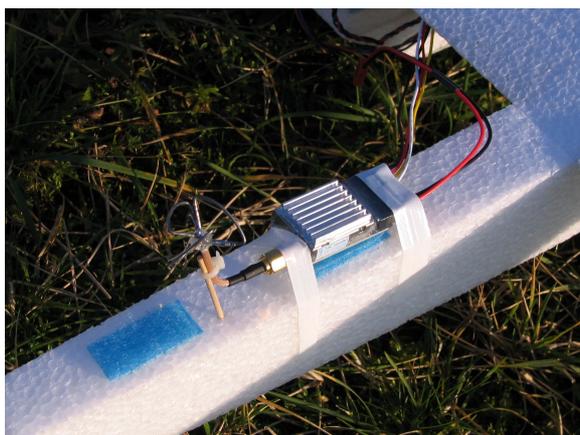


≤ 1 Caméra CCD montée dans un bloc d'EPP

Utilisez les débris de la cabine pour réaliser le support de la caméra en EPP.

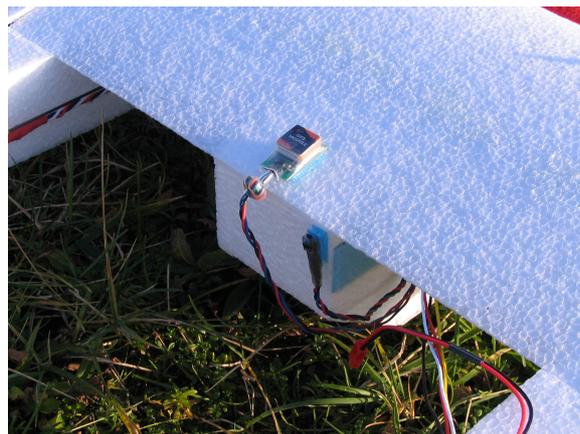


2 caméras montées à l'avant =>



≤ Installation de l'émetteur sur une poutre.

Capteurs (GPS et infrarouge) de l'OSD =>



Réglages de la radio : débattements en mm en bout de gouverne

- profondeur : +/- 17mm 30%, d'exponentiel,
- ailerons : + 25mm vers le haut / 11mm vers le bas (différentiel), 30% d'exponentiel,
- dérive (option) : +/- 25mm, 30% d'exponentiel.

Centrage : à 7cm à partir du bord d'attaque. Le centrage peut être avancé jusqu'à 5,5cm à partir du bord d'attaque mais le Bipim est lourd à la profondeur.

Modifications envisageables pour les plus bricoleurs :

- mixage faisant varier le régime des moteurs en actionnant la dérive : permet de se passer de l'option « volet de dérive »,
- ajout d'un train d'atterrissage bicycle ou tricycle (attention au poids),
- ajout d'un **Pan & Tilt** pour diriger la caméra à partir du sol (deux servos à ajouter),
- ajout d'un module de stabilisation (gyro 3 axes) pour améliorer la tenue des trajectoires par vent très fort (évite de se faire secouer comme un prunier en immersion).

notes à lire :

- pour la version bimoteur, pensez à débrancher le + sur le cordon de servo d'un des variateurs pour éviter de griller le bec. Un seul variateur doit fournir le 5v pour la réception,
- si vous augmentez le nombre de servomoteurs dans l'avion avec un Pan & Tilt par exemple, pensez à dimensionner l'alimentation de votre réception en conséquence : certains variateurs ont le bec qui chauffe facilement,
- pensez à bien éloigner l'émetteur vidéo de votre récepteur,
- sécurisez vos connecteurs avec des clips,
- pour la version monomoteur : lancer le Bipim moteur tournant n'est pas conseillé du tout, pensez à vos doigts !

Bons vols !